

DREHSTROM-SERVOMOTOREN DSM 4 - 11 . x

Technische Hauptparameter

- Einbaufenster 110 x 110 mm²
- 6-polige Synchronmotoren
- maximale Impulsdrehmomente bis zum 5-fachen Stillstandsdauerdrehmoment
- Isolierstoffklasse F
- Schutzart IP 65 (Wellendurchführung IP 64)
- Resolver Size 15 als Lage- und Drehzahlmeßsystem
- sinusförmig induzierte Spannung für exzellente Rundlaufeigenschaften
- integrierter Wicklungsschutz mit Kaltleiterfühler
- Motor- und Meßsystemanschluß mit Rundstecker
- Schwingstärkestufe R nach DIN ISO 2 373
- Flanschgenauigkeit der Stufe N nach DIN 42 955
- Wicklungsauslegung für 320 oder 560 V Zwischenkreisspannung
- matt-schwarzer Anstrich (RAL 9 005)

Optionen

- Sonderwelle, Sonderflansch
- integrierte Haltebremse
- andere Meßsysteme nach Kundenwunsch
- anderer Wicklungsschutz (Thermoschalter, NTC etc.)
- angeflanshtes Getriebe

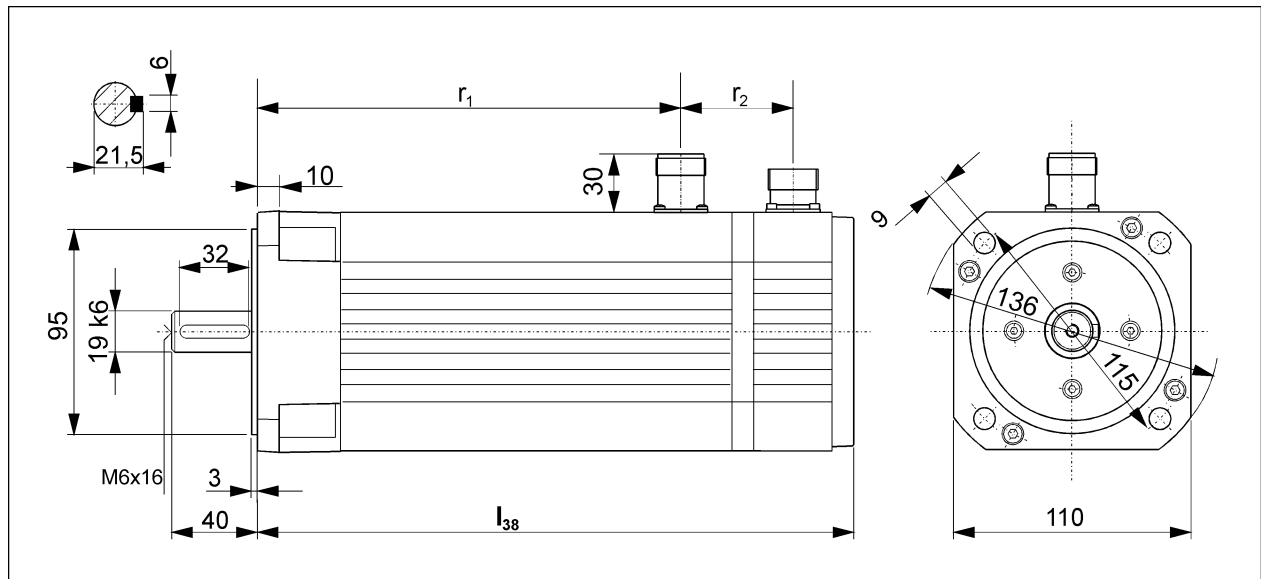
DSM4 - 11.		Kenngrößen		Nenndaten							Maximalwerte			mech. Angaben ⁴⁾		
Bau- länge	Spannungs- u. Drehzahl- variante ¹⁾	Stillstands- drehmom. M_{do}	Stillstands- dauerstrom I_{do}	Nenndauer- drehmom. M_{dN}	Nenndauer- strom I_{dN}	Nenn- drehzahl n_N	Nenn- leistung P_N	Spannungs- konstante k_E²⁾	Wicklungs- widerstand R_{U-V}³⁾	Wicklungs- induktivität L_{U-V}³⁾	max. Dreh- moment M_{max}	max. Strom (Scheitelwert) I_{max}	max.zul. Drehzahl n_{max}	Läufer- trägheits- moment J_L	Gesamt- länge l₃₈	Masse m
		Nm	A	Nm	A	min ⁻¹	kW	V/1000min ⁻¹	Ohm	mH	Nm	A	min ⁻¹	kgcm ²	mm	kg
1 -	1xx.x3	4,2	5,3	3,7	4,9	3000	1,2	47	2,1	7,7	18,9	25,4	6000	4,8	218	6,3
	2xx.x3		3		2,8			82,7	6,3	23,8		14,4				
	1xx.x4		7		6,1			35,7	1,2	4,5		33,6				
	2xx.x4		4		3,5			62	3,9	13,4		19,2				
	1xx.x6		10,2		8,2			24,4	0,55	2,1		48,9				
	2xx.x6		6		4,8			41,3	1,6	6		28,8				
2 -	1xx.x3	7	8,5	6,1	8,1	3000	1,9	47,3	1,0	4	31,5	40,8	6000	7,4	248	7,9
	2xx.x3		4,8		4,5			84,7	3,2	12,8		23				
	1xx.x4		11,6		10,5			34,6	0,5	2,2		55,7				
	2xx.x4		6,4		5,8			62,9	1,7	7,05		30,7				
	1xx.x6		16,0		9,6			25,1	0,27	1,1		76,8				
	2xx.x6		9,9		5,9			40,9	0,7	3,0		47,5				
3 -	1xx.x3	10	12,4	8,4	10,9	3000	2,6	49	0,6	2,8	45,0	59,5	6000	9,8	278	9,6
	2xx.x3		7,2		6,3			84,7	1,9	8,3		34,5				
	1xx.x4		17		13,5			35,7	0,33	1,5		81,6				
	2xx.x4		9,7		7,7			62,4	1,04	4,5		46,5				
	1xx.x6		22,6		12,7			26,8	0,18	0,83		108				
	2xx.x6		13,6		7,6			44,6	0,57	2,3		65,3				
4 -	1xx.x3	12	14,2	9,9	12,2	3000	3,1	51,7	0,5	2,4	54,0	68,1	6000	12,7	308	11
	2xx.x3		8,5		7,3			85,9	1,4	1,5		40,8				
	1xx.x4		18,2		13,5			40,1	0,3	6,7		87,3				
	2xx.x4		11,6		8,6			63,1	0,76	3,6		55,7				

¹⁾ Spannungs- bzw. Wicklungsvariante 1 (1xx.xx) für Zwischenkreisspannungen 270 bis 350 V, Variante 2 (2xx.xx) für Spannungen von 510 bis 690 V

²⁾ betriebswarm

³⁾ Motoren in Sternschaltung, Werte an Motoranschlüssen gemessen, d.h. Angaben für 2 Wicklungen in Reihe bei 20 °C (Toleranz +/- 10 %)

⁴⁾ mit Resolver Size 15 und ohne Haltebremse



DSM 4-	l ₃₈						r ₁		r ₂			
	ohne Haltebremse			mit Haltebremse								
	Meßsystem X.3								Meßsystem X.3			
	H.1	I.8	R.9	H.1	I.8	R.9	o. Br.	m. Br.	H.1	I.8	R.9	
11.1	218	248	218	226	256	226	133	141	52	73	52	
11.2	248	278	248	256	286	256	163	171				
11.3	278	308	278	286	316	286	193	201				
11.4	308	338	308	316	346	316	223	231				

Haltebremse

Haftmoment M _{Br}	Nm	8,0
Nennspannung U _{Br}	V	24
Nennstrom I _{Br} (20°C)	A	0,75
Schaltzeit Ein / Aus	ms	20 / 35
Masse m	kg	0,65
Läuferträgheitsmoment J _{Br}	kgcm ²	0,55

Meßsystem X.3: H.1 = Rotorlagegeber + Encoder I.8 = ERN 1387 R.9 = Resolver Size 15

Typschlüssel

DSM 4 - 11.Z3-X1X2X3X4-X5X6X7											
Z2: Einbaufenster											
05 = 55 mm 11 = 110 mm											
07 = 70 mm 14 = 140 mm											
09 = 92 mm 19 = 190 mm											
Z3: Baulänge											
X1: Spannungsvariante											
1 = U _N = 190 V, für Anschluß an Wechselrichter mit Zwischenkreisspannung von 270...350 V geeignet											
2 = U _N = 330 V, für Anschluß an Wechselrichter mit Zwischenkreisspannung von 490...620 V geeignet											
X2: Haltebremse											
0 = ohne Haltebremse											
2 = Haltebremse permanent erregt											
X3: Eingebautes Meßsystem											
H.1 = Rotorlagegeber + Encoder											
I.x = mit Inkrementalgeber (z.B. I.8 = ERN 1387)											
K.x = mit Kombination von zwei Meßsystemen (z.B. K.9 = Resolver Size 15 + ROD 426)											
R.x = mit Resolver (z.B. R.9 = Resolver Size 15, 2- oder 6-polig)											
X4: Nenndrehzahl											
0 = 1.000 min ⁻¹ 2 = 2.000 min ⁻¹ 4 = 4.000 min ⁻¹											
1 = 1.500 min ⁻¹ 3 = 3.000 min ⁻¹ 6 = 6.000 min ⁻¹											
X5,											
X6: Alphanumerische Kennzeichnung für Modifikationen											
X7: Gebertyp (zusammen mit X3), Geberanschlußbelegung und weitere kundenspezifische Daten											